

Sistemas Operativos

Problema de sección crítica

Departamento de Ingeniería en Sistemas y Computación
Universidad Católica del Norte, Antofagasta.

Conceptos importantes

- **Concurrencia:** Existencia simultánea de varios procesos en ejecución (existencia simultánea no implica ejecución simultánea)
- Necesidad de sincronización y comunicación
 - Comunicación: Necesidad de transmisión de información entre procesos concurrentes
 - Sincronización: Necesidad de que las ejecuciones de los procesos concurrentes se produzcan según una secuencia temporal conocida y establecida entre los propios procesos

Conceptos importantes

- **Concurrencia:** Existencia simultánea de varios procesos en ejecución (existencia simultánea no implica ejecución simultánea)
- **Necesidad de sincronización y comunicación**
 - **Comunicación:** Necesidad de transmisión de información entre procesos concurrentes
 - **Sincronización:** Necesidad de que las ejecuciones de los procesos concurrentes se produzcan según una secuencia temporal conocida y establecida entre los propios procesos

Conceptos importantes

- **Concurrencia:** Existencia simultánea de varios procesos en ejecución (existencia simultánea no implica ejecución simultánea)
- **Necesidad de sincronización y comunicación**
 - **Comunicación:** Necesidad de transmisión de información entre procesos concurrentes
 - **Sincronización:** Necesidad de que las ejecuciones de los procesos concurrentes se produzcan según una secuencia temporal conocida y establecida entre los propios procesos

Conceptos importantes

- **Concurrencia:** Existencia simultánea de varios procesos en ejecución (existencia simultánea no implica ejecución simultánea)
- **Necesidad de sincronización y comunicación**
 - **Comunicación:** Necesidad de transmisión de información entre procesos concurrentes
 - **Sincronización:** Necesidad de que las ejecuciones de los procesos concurrentes se produzcan según una secuencia temporal conocida y establecida entre los propios procesos

- El acceso a ciertos recursos debe ser exclusivo de un proceso cada vez
- A la parte del programa que los utiliza se le llama sección crítica

- Cada proceso tiene un segmento de código llamado sección crítica
- No está permitido que varios procesos estén simultáneamente en su sección crítica
- La forma de entrar y salir de la sección crítica es regida por algún protocolo

- Cada proceso tiene un segmento de código llamado sección crítica
- No está permitido que varios procesos estén simultáneamente en su sección crítica
- La forma de entrar y salir de la sección crítica es regida por algún protocolo

- Cada proceso tiene un segmento de código llamado sección crítica
- No está permitido que varios procesos estén simultáneamente en su sección crítica
- La forma de entrar y salir de la sección crítica es regida por algún protocolo

Cualquier solución al problema de la sección crítica debe satisfacer:

- Exclusión mutua: Sólo un proceso ejecuta simultáneamente su sección crítica
- Progreso: Cuando ningún proceso ejecuta su sección crítica, algún proceso que lo solicite puede entrar, impidiendo la entrada simultánea de varios procesos
- Espera limitada: Ningún proceso debe esperar ilimitadamente la entrada en la sección crítica

Cualquier solución al problema de la sección crítica debe satisfacer:

- Exclusión mutua: Sólo un proceso ejecuta simultáneamente su sección crítica
- Progreso: Cuando ningún proceso ejecuta su sección crítica, algún proceso que lo solicite puede entrar, impidiendo la entrada simultánea de varios procesos
- Espera limitada: Ningún proceso debe esperar ilimitadamente la entrada en la sección crítica

Cualquier solución al problema de la sección crítica debe satisfacer:

- Exclusión mutua: Sólo un proceso ejecuta simultáneamente su sección crítica
- Progreso: Cuando ningún proceso ejecuta su sección crítica, algún proceso que lo solicite puede entrar, impidiendo la entrada simultánea de varios procesos
- Espera limitada: Ningún proceso debe esperar ilimitadamente la entrada en la sección crítica

- Mecanismo cómodo y efectivo para lograr la sincronización
- Es una variable entera, `s`
- Utiliza primitivas `wait()` y `signal()`

- Mecanismo cómodo y efectivo para lograr la sincronización
- Es una variable entera, S
- Utiliza primitivas `wait ()` y `signal ()`

- Mecanismo cómodo y efectivo para lograr la sincronización
- Es una variable entera, S
- Utiliza primitivas `wait()` y `signal()`

`wait(S):`

```
while (S ≤ 0) {  
  }  
  S = S - 1
```

signal(S):

$S = S + 1$

- Estas operaciones se realizan sin interrupción

- Problema sección crítica con N procesos (sin espera limitada):

- Semáforo común hola inicialmente a 1.

mientras verdadero hacer

espera(hola)

sección crítica

señal(hola)

sección restante

- Sincronización E_2 y E_1 , código de dos procesos.

- Semáforo común con valor inicial 0.

Proceso P_1 :

E_1

señal(hola)

Proceso P_2 :

espera(hola)

E_2

- Un conjunto de procesos está en estado de bloqueo mutuo cuando cada uno está esperando un suceso que sólo puede producir otro proceso del conjunto.
- Ejemplo de bloqueo mutuo por uso de semáforos.
 - Q y S semáforos, sin espera activa inicialmente = 1)

Proceso P0

espera(S)

espera(Q)

...

señal(S)

señal(Q)

Proceso P1

espera(Q)

espera(S)

...

señal(Q)

señal(S)

Se tienen 3 procesos cuyo código es (para $i = 1, 2, 3$):

```
Pi()  
{  
  printf("Soy el proceso %d\n", i);  
}
```

Que semáforos (con que inicialización?) deberíamos insertar para sincronizar los procesos, generando la salida en el orden Proceso 1, Proceso 2 y Proceso 3 ?

semaforo dos, tres = 0

```
P1()
{
printf("Soy %d\n", 1);
signal(dos);
}

P2
{
wait(dos)
printf("Soy %d\n", 2);
signal(tres);
}

P3()
{
wait(tres);
printf("Soy %d\n", 3);
}
```

Problema productor-consumidor

- Valores iniciales: $vacio = n$, $lleno = 0$, $mutex = 1$.
- **Proceso productor:**
 - mientras verdadero hacer*
 - ... producir un elemento en productor_siguiente*
 - espera(vacio)*
 - espera(mutex)*
 - ... añadir productor_siguiente a buffer*
 - señal(mutex)*
 - señal(lleno)*
- **Proceso consumidor:**
 - mientras verdadero hacer*
 - espera(lleno)*
 - espera(mutex)*
 - ... pasar un elemento de buffer a csiguiente*
 - señal(mutex)*
 - señal(vacio)*
 - ... consumir elemento en consumidor_siguiente*

Ejercicio

Un conjunto de procesos comparten una región de memoria que está organizada en M bloques, todos del mismo tamaño. Los bloques pueden estar libres u ocupados. Para registrar los bloques libres se dispone de un Stack que almacena las direcciones de los bloques libres. Los procesos obtienen y devuelven bloques usando las funciones `getspace` y `release` respectivamente:

```
getspace()                                release(b) //b es una dirección
{                                           {
  a=Stack[top]; //a es una dirección      top=top+1;
  top=top-1;                               Stack[top]=b;
  return a;                                 }
}
```

- Defina e inicialice las variables tipo semáforo
- Reescriba las funciones incluyendo los semáforos definidos



- **Semaforo mutex = 1**; Semáforo para excluir mutuamente a los procesos que modifican el Stack
- **Semaforo Bloques = M**; Para sincronizar a los procesos con la disponibilidad de bloques

```
getspace()  
{  
  wait(Bloques);  
  wait(mutex);  
  a=Stack[top]; //a es una dirección  
  top=top-1;  
  signal(mutex);  
  return a;  
}
```

```
release(b) //b es una dirección  
{  
  wait(mutex);  
  top=top+1;  
  Stack[top]=b;  
  signal(mutex);  
  signal(Bloques);  
}
```

Un proceso genera los Threads A y B parte de su código es:

semaforo alfa=0, beta=0;	
Thread A	Thread B
<pre>1. print 'a1 \n'; 2. signal(alfa); 3. wait(beta); 4. print 'a2 \n';</pre>	<pre>1. print 'b1 \n'; 2. signal(beta); 3. wait(alfa); 4. print 'b2 \n';</pre>

- Indique todas las salidas posibles que puede generar este proceso.

Ejercicio

a1	a1	b1	b1
b1	b1	a1	a1
b2	a2	b2	a2
a2	b2	a2	b2

